

# MR8 巡检机器人

- 无人值守，定时巡查指定区域设备的工作状态
- 支持局域网和广域网两种联网模式
- 选配FLIR工业级红外热成像仪，精确测量机柜温度
- 搭载日本北阳激光雷达，黑暗中行走自如。
- 配置自动充电桩，巡检任务结束自动回去充电
- 开放式客户监控终端，支持客户二次开发UI



# 主要技术参数

- 重量: 20Kg
- 高度: 1.25米
- 底盘尺寸: 445mm x 447mm
- 内置电池: 12V 20AH 胶体电池或铁锂电池
- 最大巡逻速度: 0.6m/s
- 额定巡逻速度: 0.3m/s
- 最小移动速度 : 0.1m/s
- 头部俯仰运动角度: 90 degree
- 头部水平运动角度: 180 degree

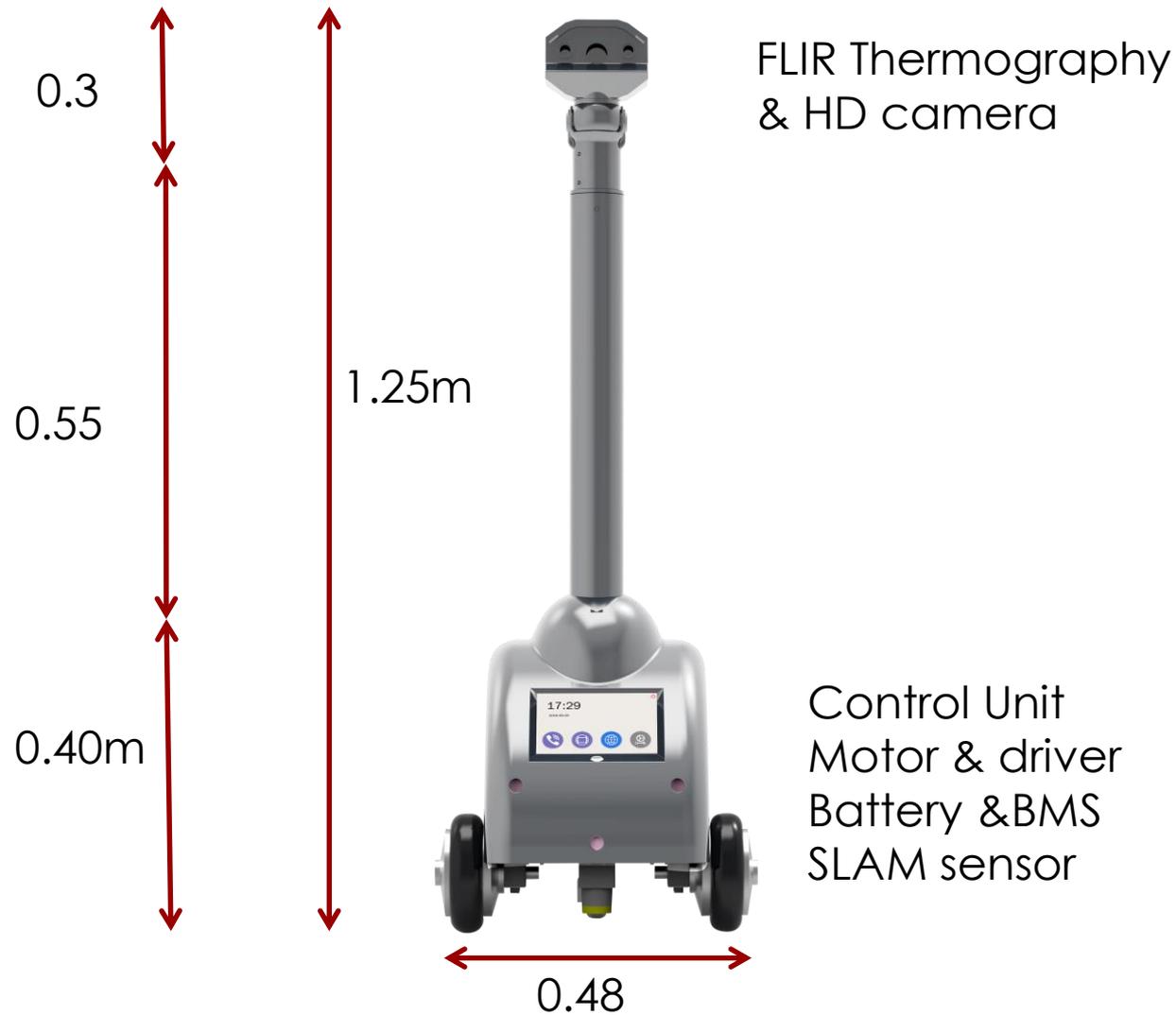




- 最大爬坡斜度: 10 degrees.
- 续航里程（充满电后）: 3000 m.
- 自动充电电流: 6.5A (1/3C),
- 底盘驱动模式: 双轮差速.
- 运动电机功率: 180W
- SLAM激光雷达: Hokuyo
- 机器人主控硬件: 酷睿i5工控机
- 机器人OS: Linux + ROS +QT
- Wi-Fi class: IEEE802.11.n



# MR8 尺寸图



# MR8 客户端UI-1 (光学镜头+红外镜头, 工厂实验室实景画面)

MR8 机器人管理系统

监控主页 | 机器选择 | 录像拍照 | 报警管理 | 巡逻管理 | 系统管理

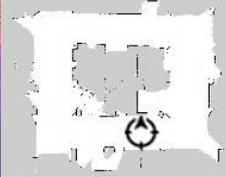


拍照 | 录制 | 清晰度: 普清 | 

环境温度: 26.2 °C | 环境湿度: 60% | 放大

前进 | 后退 | 左转 | 右转 | 抬头 | 低头 | 头部回正

276 cm | 408 cm | 184 cm | 247 cm | 157 cm



# MR8 客户端UI-2 (光学镜头, IDC数据机房实景画面)

MR8 机器人管理系统

监控主页 | 机器选择 | 录像拍照 | 报警管理 | 巡逻管理 | 系统管理



拍照 | 录制 | 清晰度: 普清 | 放大

环境温度: 26.2 °C | 环境湿度: 60%

前进 | 后退 | 左转 | 右转 | 抬头 | 低头 | 头部回正

276 cm | 408 cm | 184 cm | 247 cm | 157 cm

The interface displays a live video feed of a server aisle on the left and a schematic diagram of the aisle layout on the right. The schematic diagram shows a series of vertical bars representing server racks, with a small black square indicating the robot's current position. Below the video feed are controls for taking a photo, recording, and adjusting the video quality. Below the schematic diagram are environmental data (temperature and humidity) and a zoom control. At the bottom, there are navigation controls for the robot, including forward, backward, left turn, right turn, up (look up), down (look down), and a central button for '头部回正' (return head to center).